

CAMBIADORES DE HERRAMIENTA	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Carrera de enclavamiento	Alimentación neumática
MANUALES			
Serie HWR2000	31.5 / 40 / 50	4 mm	4 / 8
Serie HWR	63 / 80	1 mm	6 / 6
NEUMÁTICAS			
Serie WPR5000	31.5 / 40 / 50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160	1.2 mm - 2.5 mm	4 / 12
Serie WWR1000	160 / 200	1 mm	
AUTOMÁTICO			
Serie FWR	40 / 50 / 63 / 80	0.6 mm - 1 mm	4 / 4
MAGNÉTICO			
Serie WMR2000	63		4 / 4
DISTRIBUIDORES DE GIRO	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Caudal por portador	Pasos eléctricos
Serie DVR	40 / 50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160	70 l/min - 270 l/min	12 polos 4 - 12 polos 4 polos 6 polos 8 polos
Serie DVR1000	125	290 l/min	4 polos + PE
COMPENSADORES DE EJES			
EJES X, Y Y GIRATORIO			
Compensadores de ejes	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Desviación horizontal +/-	Ángulo de rotación máx.
Serie FGR	40 / 50	2 mm - 4 mm	9 ° - 12 °
EJES X E Y			
Compensadores de ejes	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Carrera X/Y nivel +/-	Fuerza de sujeción centrada
Serie XYR1000	40 / 50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160 / 200	3.0 mm - 12.5 mm	150 N - 3000 N
Serie XYR9000		15.0 mm - 20.0 mm	10000 N - 20000 N
EJE Z			
Compensadores de ejes	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Carrera en el eje Z	Fuerza de sujeción
Serie ZR1000	40 / 50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160 / 200	8 mm - 20 mm	250 N - 11500 N
Serie ZR9000	200	30 mm - 40 mm	7000 N - 21000 N
Compensadores de ejes	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Altura constructiva	Desviación horizontal +/-
Serie ARP	40 / 50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160	21.5 mm - 28 mm	2 / 1 mm/°
ANTICOLISIONES	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Desviación eje Z	Desviación horizontal +/-
NEUMÁTICAS			
Serie CSR	50 / 63 / 80 / 100 / 125 / 160	10.5 mm - 28 mm	9 ° - 12.5 °
Serie CRR	40 / 50 / 63	8 mm - 15 mm	13.0 ° - 14.0 °
MATCH - END-OF-ARM-ECOSYSTEM			
MATCH - Módulo robot	Brida de conexión según EN ISO 9409-1	Fuerza de apriete	Peso de manipulación máx.
Serie LWR	TK 31.5 / TK 40 / TK 50	50 N	25 kg
MATCH - Pinzas	Carrera por mordaza	Fuerza de agarre	Longitud de los dedos
Serie LWR	3 mm - 60 mm	145 N - 2370 N	60 mm - 120 mm
MATCH - Estación de reposo		Adecuado para tamaño constructivo	Fuerza de enclavamiento
Serie ALWR		LWR50L	40 N
MATCH - Brida angular	Apto para la serie	Carrera de enclavamiento	Alimentación neumática
Serie LWR	LWR50F-xx-06	1 mm	integrada

Pasos eléctricos	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia	UL	CE	UKCA	LABS	REACH	RoHS
opcional	0.04 kg - 0.23 kg						●	●	●
opcional	0.31 kg - 0.67 kg						●	●	●
opcional	0.094 kg - 11 kg						●	●	●
opcional	5.3 kg - 15 kg						●	●	●
opcional	0.14 kg - 0.68 kg	IP44					●	●	●
integrada	0.21 kg - 0.49 kg	IP68	2				●	●	●
Alimentación neumática	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia	UL	CE	UKCA	LABS	REACH	RoHS
4 / 8	0.39 kg - 11 kg	IP40 / IP64					●	●	●
8 / 8	8.5 kg	IP64					●	●	●
				UL	CE	UKCA	LABS	REACH	RoHS
Fuerza de sujeción descentrada	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
50 N - 140 N	0.84 kg - 1.8 kg						●	●	●
Fuerza de sujeción descentrada	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
30 N - 1250 N	0.5 kg - 18 kg						●	●	●
3500 N	38 kg - 140 kg	IP40					●	●	●
Fuerza del muelle	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
22 N - 320 N	0.52 kg - 13 kg	IP40					●	●	●
	37 kg - 120 kg						●	●	●
Desviación vertical +/-	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
2 / 1 mm/°	0.14 kg - 5.8 kg						●	●	●
Precisión de repetición axial +/-	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia	UL	CE	UKCA	LABS	REACH	RoHS
0.05 mm	0.66 kg - 15 kg						●	●	●
0.01 mm	0.61 kg - 1.9 kg						●	●	●
				UL	CE	UKCA	LABS	REACH	RoHS
Vida útil en ciclos	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
100000	0.27 kg - 0.72 kg	IP40					●	●	●
Peso propio de la mordaza	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
0.05 kg - 2.1 kg	0.44 kg - 1.8 kg	IP30 / IP40					●	●	●
Fuerza de desenclave	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
20 N	0.2 kg						●	●	●
Pasos eléctricos	Peso	Clase IP	Clase de sala limpia						
integrada	1.2 kg	IP40					●	●	●