

2 - ČELUŠŤOVÉ PARALELNÉ CHÁPADLÁ

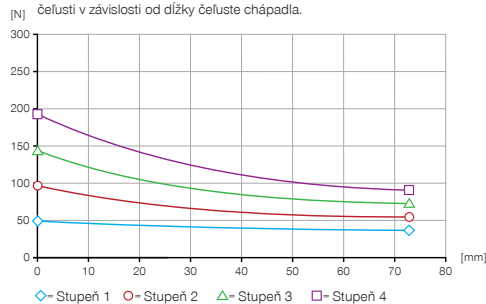
HRC-03-133316

► ŠPECIFIKÁCIE PRODUKTOV



► Diagram uchopovacej sily

Zobrazuje aritmetický súčet jednotlivých síl pôsobiach na uchopovacej čelusti v závislosti od dĺžky čeluste chápadla.



► Sily a momenty

Zobrazuje statické sily a momenty, ktoré môžu pôsobiť okrem uchopovacej sily.



Mr [Nm]	7
Mx [Nm]	7
My [Nm]	5,5
Fa [N]	200

► TECHNICKÉ ÚDAJE

Objednávacie č.	HRC-03-133316
Vhodné pre typ robot	YASKAWA HC10 P-Version
Konštrukcia MRK podľa ISO/TS 15066	Áno
HRC forma	kolaboratívne
Vedenie káblov	vnútorné
Typ pohonu	elektrické
Pripájanie	I/O
Integrované snímanie polohy	digitálne
Spínací výstup	NPN
Zdvih na čelust' [mm]	10
Samozvernosť	mechanická
Uchopovacia sila zavrieť (nastaviteľný) max. [N]	190
Uchopovacia sila otvoriť (nastaviteľný) max. [N]	190
Uchopovacia sila podľa normy ISO/TS 15066 [N]*	<140
Doba zatvárania [s]	0,19
Doba otvárania [s]	0,19
Čas riadenia [s]	0,03
Vlastná hmotnosť namontovanej čeluste chápadla max. [kg]	0,1
Max. dĺžka uchopovacej čelusti [mm]	80
Opakovacia presnosť +/- [mm]	0,05
Prevádzková teplota [°C]	5 ... +50
Napätie [V]	24
Odber prúdu max. [A]	1
Minimálna dráha rozbehu čeluste [mm]	0,5
Druh krytia potiem IEC 60529	IP40
Hmotnosť [kg]	0,7

*Hodnota, ktorá je stanovená podľa parametrov uvedených v norme ISO/TS 15066 pomocou certifikovaného prístroja na meranie sily od spolku DGUV

