

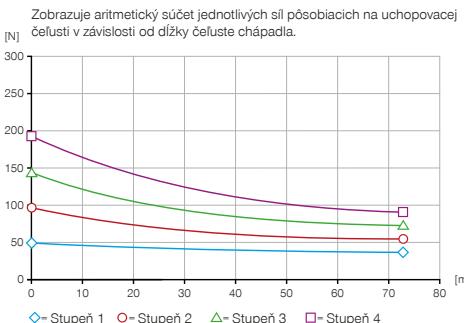
2 - ČEĽUSTOVÉ PARALELNÉ CHÁPADLÁ

HRC-03-148656

► ŠPECIFIKÁCIE PRODUKTOV



► Diagram uchopovacej sily



► Sily a momenty

Zobrazuje statické sily a momenty, ktoré môžu pôsobiť okrem uchopovacej sily.



Mr [Nm]	7
Mx [Nm]	7
My [Nm]	5,5
Fa [N]	200

► TECHNICKÉ ÚDAJE

Objednávacie č.	HRC-03-148656
Vhodné pre typ robot	KUKA LBR iiy Series
Konštrukcia MRK podľa ISO/TS 15066	Áno
HRC forma	kolaboratívne
Vedenie kálov	vnútorné
Typ pohunu	elektrické
Pripájanie	I/O
Snímanie polohy	integrované
Žiadost o polohu magnetického poľa	Áno
Zdvih na čelust [mm]	10
Samozvernosť	mechanická
Menovitá uchopovacia sila [N]	190
Uchopovacia sila podľa normy ISO/TS 15066 [N]*	<140
Doba zatvárania [s]	0,19
Doba otvárania [s]	0,19
Čas riadenia [s]	0,03
Vlastná hmotnosť namontovanej čeluste chápadla max. [kg]	0,1
Max. dĺžka uchopovacej čelasti [mm]	80
Opakovacia presnosť +/- [mm]	0,05
Prevádzková teplota [°C]	5 ... +50
Napätie [V]	24
Odber prúdu max. [A]	1
Minimálna dráha rozbehu čeluste [mm]	0,5
Druh krytia potem IEC 60529	IP40
Hmotnosť [kg]	0,72

*Hodnota, ktorá je stanovená podľa parametrov uvedených v norme ISO/TS 15066 pomocou certifikovaného prístroja na meranie sily od spolku DGUV

► TECHNICKÉ NÁKRESY

- ① Upevnenie chápadla
- ② Napájanie
- ③ Upevnenie uchopovacej čeľuste
- ④ Nastavenie uchopovacia sily
- ⑤ Núdzové odblokovanie
- ⑥ Upevnenie uchopovacej čeľuste
- ⑦ Indikátor stavu
- ⑧ Senzor magnetického pola/Senzor

