

MATCH - MODUŁ ROBOTA

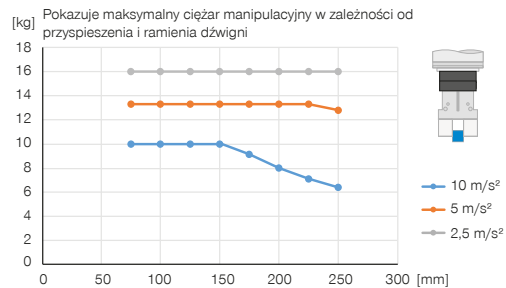
LWR50F-17-01-A

► SPECYFIKACJE PRODUKTOWE



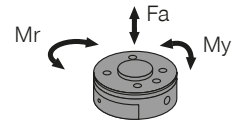
MATCH

► Konstrukcja pionowa z wycentrowaną siłą utrzymującą



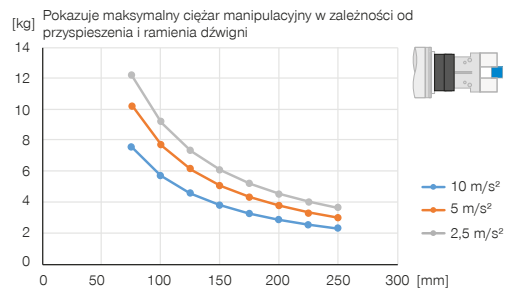
► Siły i momenty

Przedstawia siły statyczne i momenty.



| | |
|---------|-----|
| Mr [Nm] | 20 |
| My [Nm] | 40 |
| Fa [N] | 500 |

► Konstrukcja pozioma z wycentrowaną siłą utrzymującą



► ZALECANE WYPOSAŻENIE DODATKOWE



ELEMENTY CHWYTAJĄCE



LWR50L-03-00003-A
Match - Chwytyki



PRZYŁĄCZA/POZOSTAŁE



WVM7
Złącze skręcane kątowno-wychylne



ZUB123084
Odciążenie od naprężeń

| Nr katalogowy | Dane techniczne |
|--|--------------------------|
| | LWR50F-17-01-A |
| Pasuje do typ robota | Yaskawa HC P-Version |
| Sterowanie | Wersją I/O |
| Logika IO | PNP |
| Kołnierz montażowy wg EN ISO 9409-1 | TK 50 |
| Masa manipulacyjna maks. [kg] | 25 |
| Przewód przyłączeniowy | Gniazdo, M8, 8-biegunowe |
| Skok blokujący [mm] | 1 |
| Przeniesienie energii elektryczne | zintegrowane |
| Przeniesienie energii pneumatyczne | zintegrowane |
| Siła dokręcania [N] | 50 |
| Siła rozdzielająca [N] | 0 |
| Dokładność powtarzania w X, Y [mm] | 0.05 |
| Dokładność powtarzania w Z [mm] | 0.05 |
| Przenoszenie osi przyłączeni maks. w X, Y [mm] | 1.0 |
| Temperatura robocza [°C] | 5 ... +60 |
| Żywotność w cyklach | 100000 |
| Typ ochrony wg IEC 60529 | IP40 |
| Masa [kg] | 0.29 |

