

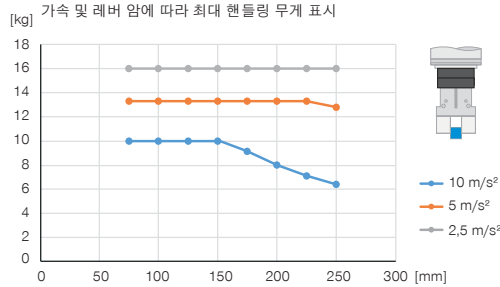
# MATCH - 로봇 모듈

## LWR50F-17-05-A

### ▶ 제품 규격

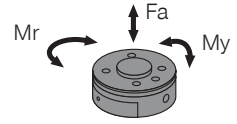


#### ▶ 중앙 유지력이 있는 수직 구조



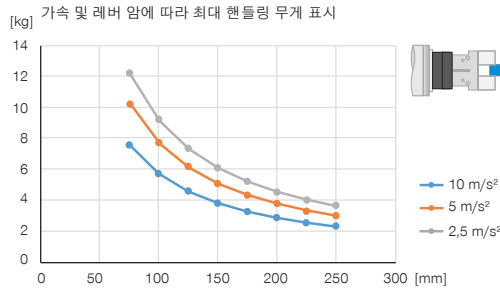
#### ▶ 힘 및 모멘트

정적 힘 및 모멘트 보임



|         |     |
|---------|-----|
| Mr [Nm] | 20  |
| My [Nm] | 40  |
| Fa [N]  | 500 |

#### ▶ 중앙 유지력이 있는 수평 구조



### ▶ 부품 권장

#### 그리퍼 부품

- LWR50L-02-00001-A**  
Match - 그리퍼
- LWR50L-03-00001-A**  
Match - 그리퍼
- LWR50L-22-00001-A**  
Match - 그리퍼
- LWR50L-23-00002-A**  
Match - 그리퍼

#### 연결/기타

- WVM7**  
각선화나사 체결부
- ZUB123084**  
스트레인 릴리프

| 주문번호                      | 기술 데이터               |
|---------------------------|----------------------|
| 로봇 유형에 적합                 | Yaskawa HC P-Version |
| 제어                        | IO-Link              |
| EN ISO 9409-1 기준 연결 플랜지   | TK 50                |
| 최대 취급 중량 [kg]             | 25                   |
| 연결 케이블                    | 소켓, M8, 8극           |
| 잠금 스트로크 [mm]              | 1                    |
| 전기 에너지 전달                 | 통합                   |
| 공압 에너지 전달                 | 통합                   |
| 조임력 [N]                   | 50                   |
| 해제력 [N]                   | 0                    |
| X, Y 반복정밀도 [mm]           | 0.05                 |
| Z 반복정밀도 [mm]              | 0.05                 |
| 최대로 X, Y에서 커플링시 축오프셋 [mm] | 1.0                  |
| 작동 온도 [°C]                | 5 ... +60            |
| 주기의 수명                    | 100,000              |
| IEC 60529 준거 보호방식         | IP40                 |
| 무게 [kg]                   | 0.35                 |

