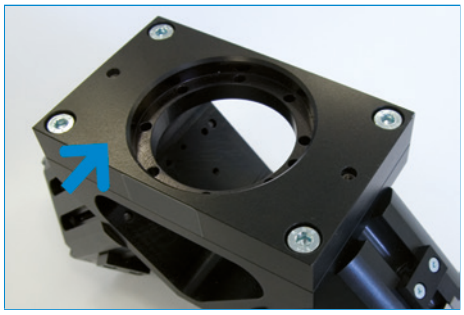
각 플랜지
시리즈 WFR

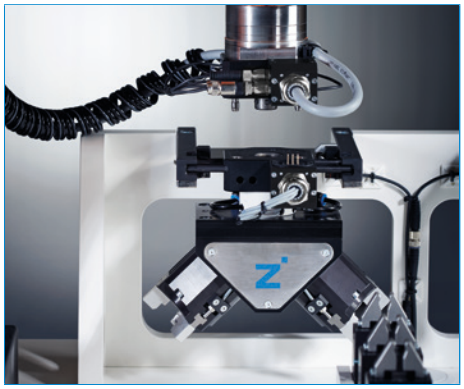


로봇과의 유연 연결
어댑터 플레이트는 EN ISO 9409-1에 따라 제조되므로 다양한 제조업체의 대부분의 로봇 유형에 맞습니다.

1. 단계: 어댑터 플레이트 선택
로봇 플랜지의 피치 원 지름을 결정하기만 하면 올바른 어댑터 플레이트가 제공됩니다.

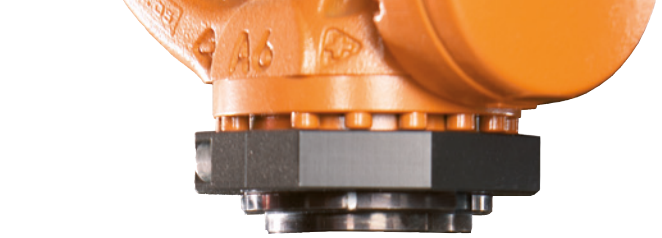
50개 이상의 다양한 버전
어댑터 플레이트와 각 플랜지는 다양한 13개 그리퍼와 결합할 수 있으며, 이를 통해 50개 이상의 다양한 버전으로 사용할 수 있습니다. 저희의 메인 카탈로그에서 적합한 그리퍼를 선택하십시오. 파지력 안전 장치, 내진 장치 및 내열 장치가 장착된 또는 장착되지 않은 다양한 설비 버전을 확인하실 수 있습니다.

2단계: 각 플랜지 선택
그리퍼를 선택하면 직각 플랜지가 생성됩니다.



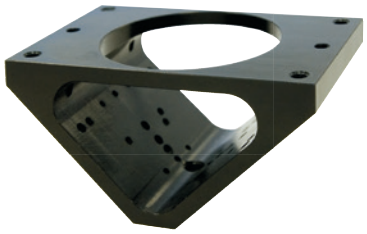
각 플랜지의 기능을 더 넓은 범위에서 활용해보십시오.
커버 판, 분출 노즐, 프로그래밍 팁 또는 다양한 액세서리를 이용하여 여러분은 필요에 따라 신속하게 기능을 추가할 수 있습니다.

3단계: 액세서리 선택



▶ 1단계: 어댑터 플레이트

주문번호	▶ 기술 데이터 APR01	APR02	APR03	APR05
EN ISO 9409-1 기준 연결 플랜지	TK 40	TK 50	TK 100	TK 31.5



▶ 2단계: 앵글 플랜지

주문번호	▶ 기술 데이터 WFR03	WFR04
사이즈에 적합	GPP5004 / GPP5006 / GEP5006 / GPD5004 / GPD5006 / GED5006	GPP5008 / GPP5010 / GEP5008 / GPD5008 / GPD5010 / GED5008 / GPW5008

▶ 3단계: 액세서리

주문번호	▶ 기술 데이터 ABWFR01	ABWFR02
설계 구조	커버 판	커버 판
적합	WFR03	WFR04

주문번호	DUWFR01
설계 구조	분출 노즐
적합	WFR03 / WFR04

주문번호	SPWFR01
설계 구조	프로그래밍 팁
적합	WFR03 / WFR04