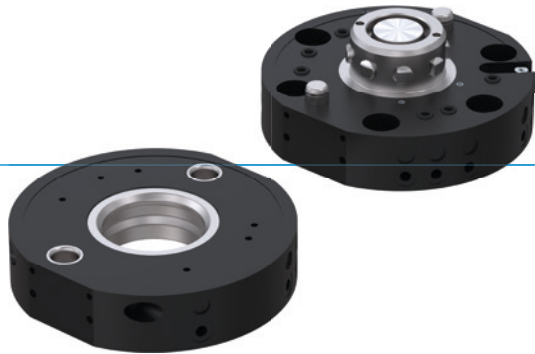


# WERKZEUGWECHSLER

## SERIE WWR

### ▶ PRODUKTVORTEILE



#### ▶ **Sicherer Halt bei Druckabfall**

Die Kombination von Federspeicher und einer hohen Übersetzung garantiert Ihnen eine sichere Maschine

#### ▶ **Extrem flach bauend**

Diese Bauweise reduziert die Momentenbelastung für Ihren Roboter auf ein Minimum und ermöglicht den Einsatz kleinerer, kostengünstigerer Baugrößen

#### ▶ **Unerschöpfliche Vielfalt an Medienüberträgern**

Egal welches Medium Sie übertragen wollen, wir haben vieles schon einmal umgesetzt und werden auch für Ihre Anforderungen die passende Lösung finden!

### ▶ DAS PASSENDE PRODUKT FÜR IHRE ANWENDUNG

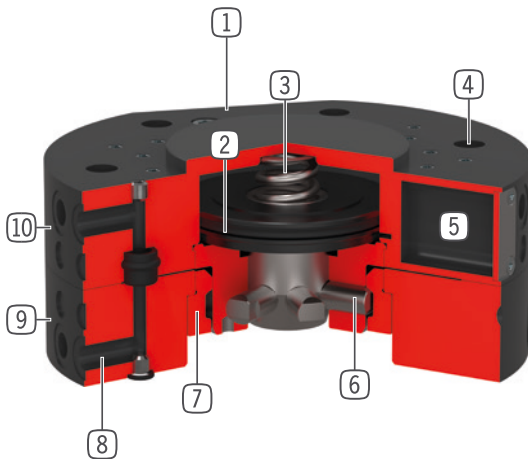


#### ▶ **Unsere Produkte lieben die Herausforderung!**

Extreme Bedingungen, an jedem Ort der Welt – unsere praxisbewährten Komponenten und Systeme ermöglichen Ihnen grenzenlose Möglichkeiten. Finden Sie das passende Produkt für Ihren speziellen Einsatz:

[www.zimmer-group.de](http://www.zimmer-group.de)

## ► NUTZEN IM DETAIL



- ① **Befestigung Energieelement**
- ② **Antrieb**  
- doppelwirkender Pneumatikzylinder
- ③ **Integrierte Feder**  
- Energiespeicher bei Druckabfall
- ④ **Roboterflansch**  
- Teilkreis nach EN ISO 9409-1
- ⑤ **Kolbenstellungsabfrage**  
- über Magnetfeldsensor
- ⑥ **Verriegelungsbolzen**  
- der Verriegelungshülse angepasst
- ⑦ **Verriegelungshülse**  
- hohe Momentenaufnahme
- ⑧ **Integrierte Luftdurchführung**  
- Luft- / Vakuumdurchführung  
- schlauchlose Ansteuerung möglich
- ⑨ **Losteil**  
- zur werkzeugseitigen Montage
- ① ⑩ **Festteil**  
- Zur roboterseitigen Montage

## ► TECHNISCHE DATEN

Baugröße	Anschlussflansch nach EN ISO 9409-1	Energieübertragung pneumatisch [Anzahl]	Energieübertragung elektrisch
WWR40	TK 40	4	optional
WWR50	TK 50	4	optional
WWR63	TK 63	6	optional
WWR80	TK 80	6	optional
WWR100	TK 100	6	optional
WWR125	TK 125	10	optional
WWR160	TK 160	10	optional

## ► WEITERE INFORMATIONEN ONLINE VERFÜGBAR

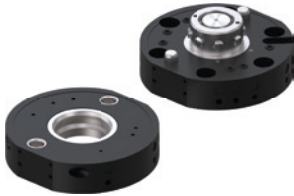


Alle Informationen auf einen Klick: [www.zimmer-group.com](http://www.zimmer-group.com). Finden Sie anhand der Bestell-Nr. Ihres gewünschten Produktes Daten, Zeichnungen, 3-D-Modelle und Betriebsanleitungen zu Ihrer Baugröße. Schnell, übersichtlich und immer aktuell.

# WERKZEUGWECHSLER

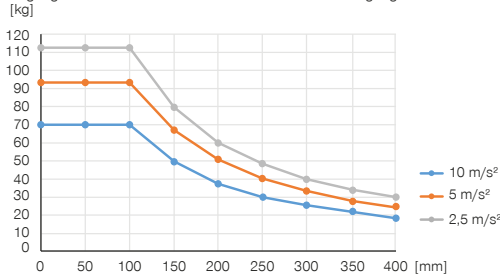
## BAUGRÖSSE WWR80

### ► PRODUKTSPEZIFIKATIONEN



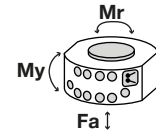
#### ► Beliebige Einbaulage

Zeigt das maximale Handlingsgewicht in Abhängigkeit von Beschleunigung und Hebelarm. Ersetzt nicht die technische Auslegung.



#### ► Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die auf den Werkzeugwechsler wirken können.



Mr [Nm]	300
My [Nm]	600
Fa [N]	9150

### ► IM LIEFERUMFANG ENTHALTEN



6 [Stück]  
O-Ring  
COR0030100

### ► ZUBEHÖREMPFEHLUNG



#### ENERGIEVERSORGUNG



**GVM5**  
Gerade-Verschraubung



**WVM5**  
Winkel-Schwenk-Verschraubung



#### SENSORIK



**NJR04-E2SK**  
Induktiver Näherungsschalter Kabel 0,3 m - Stecker M8



#### ANSCHLÜSSE / SONSTIGES



Energieelemente und Zubehör für Werkzeugwechsler



#### SENSORIK



**ZUB088925**  
Kolbenstellungsabfrage



**ALSR1-80-B**  
Ablagestation

### ► ZUBEHÖREMPFEHLUNG ABLAGESTATION

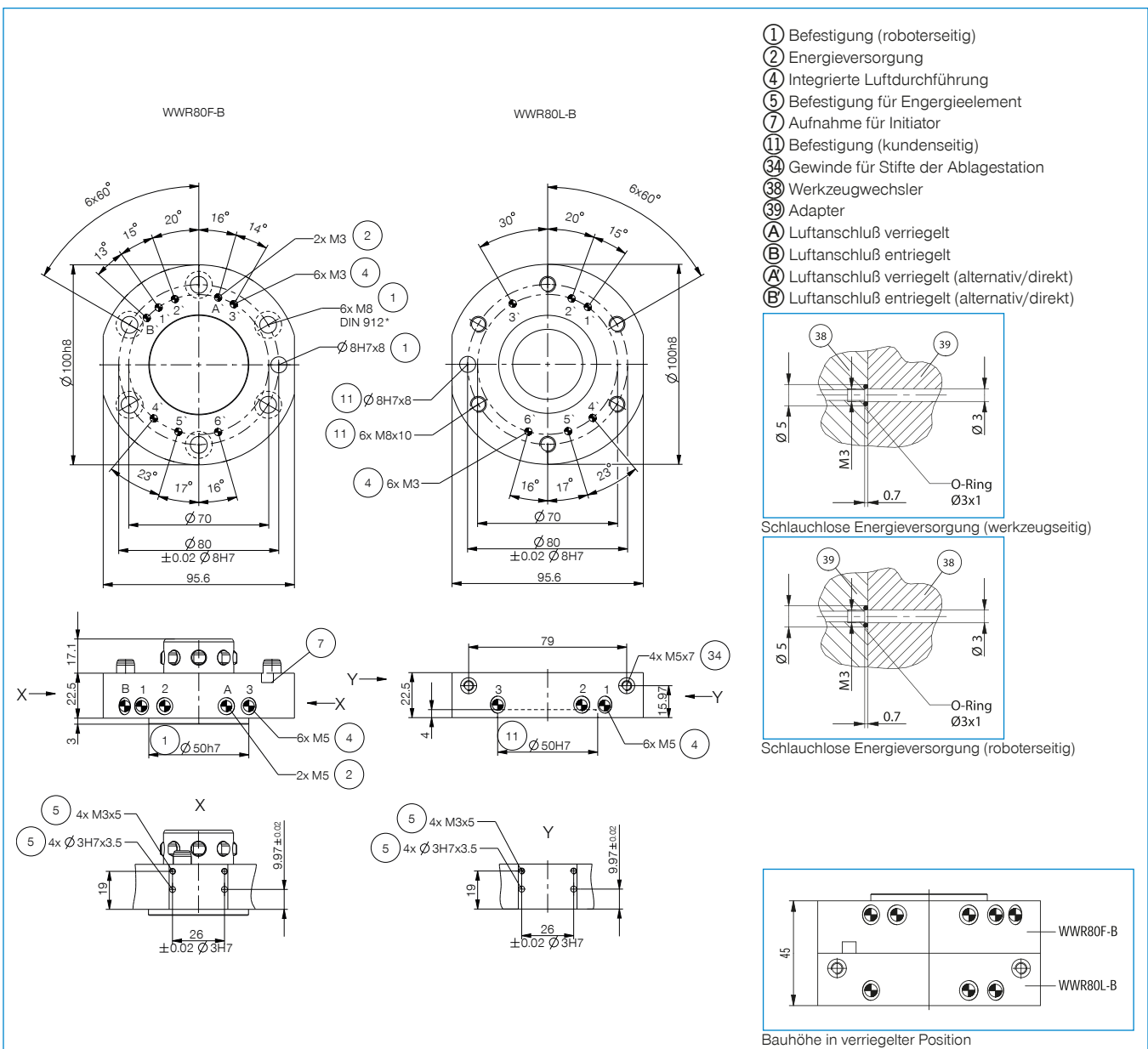


**NJ8-E2**  
Induktiver Näherungsschalter - Kabel 5 m



**NJ8-E2S**  
Induktiver Näherungsschalter - Stecker M8

Bestell-Nr.	► Technische Daten	
	WWR80F-B	WWR80L-B
Anschlussflansch nach EN ISO 9409-1	TK 80	TK 80
Energieübertragung pneumatisch [Anzahl]	6	6
Durchfluss je Überträger [l/min]	170	170
Energieübertragung elektrisch	optional	optional
Selbsthemmung beim Verriegeln	mechanisch	mechanisch
Verriegelungshub [mm]	1	
Wiederholgenauigkeit in Z [mm]	0,01	0,01
Wiederholgenauigkeit in X, Y [mm]	0,02	0,02
Fügekraft [N]	100	
Lösekraft [N]	60	
Achsversatz beim Koppeln max. in X, Y [mm]	1,65	1,65
Betriebsdruck [bar]	4 ... 10	4 ... 10
Nennbetriebsdruck [bar]	6	6
Betriebstemperatur [°C]	5 ... +80	5 ... +80
Zylindervolumen pro Zyklus [cm <sup>3</sup> ]	16	
Massenträgheitsmoment [kgcm <sup>2</sup> ]	5,6	5,5
Gewicht [kg]	0,6	0,47



# ENERGIEELEMENTE FÜR WERKZEUGWECHSLER BAUGRÖSSE WWR63 / WWR80

## ▶ ANSCHLUSSSCHEMA

